

Kapitel 8

Inverse und implizite Funktionen

Inverse Funktion

Sei $f: D_f \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow W_f \subseteq \mathbb{R}^m$, $x \mapsto y = f(x)$. Eine Funktion

$$f^{-1}: W_f \rightarrow D_f, y \mapsto x = f^{-1}(y)$$

heißt **inverse Funktion** zu f , falls

$$f^{-1} \circ f = f \circ f^{-1} = \text{id}$$

id ist die **Einheitsfunktion** oder **identische Funktion**: $\text{id}(x) = x$

$$f^{-1}(f(x)) = f^{-1}(y) = x \quad \text{und} \quad f(f^{-1}(y)) = f(x) = y$$

f^{-1} existiert genau dann, wenn f bijektiv ist.

Wir erhalten $f^{-1}(y)$ als **eindeutige** Lösung x der Gleichung $y = f(x)$.

Lineare Funktion

Sei $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $x \mapsto y = f(x) = ax + b$.

$$y = ax + b \Leftrightarrow ax = y - b \Leftrightarrow x = \frac{1}{a}y - \frac{b}{a}$$

Also:

$$f^{-1}(y) = a^{-1}y - a^{-1}b$$

Vorausgesetzt: $a \neq 0$ $[a = f'(x)]$

Beachte:

$$(f^{-1})'(y) = a^{-1} = \frac{1}{a} = \frac{1}{f'(x)}$$

Lineare Funktion

Sei $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, $x \mapsto y = f(x) = Ax + b$ mit $m \times n$ -Matrix A .

$$y = Ax + b \Leftrightarrow x = A^{-1}y - A^{-1}b$$

Also:

$$f^{-1}(y) = A^{-1}y - A^{-1}b$$

Vorausgesetzt: A ist invertierbar. $[A = Df(x)]$
(Insbesondere: $n = m$)

Beachte:

$$D(f^{-1})(y) = A^{-1} = (Df(x))^{-1}$$

Lokal invertierbare Funktion

Die Funktion ist nicht bijektiv:

$$f: \mathbb{R} \rightarrow [0, \infty), x \mapsto f(x) = x^2$$

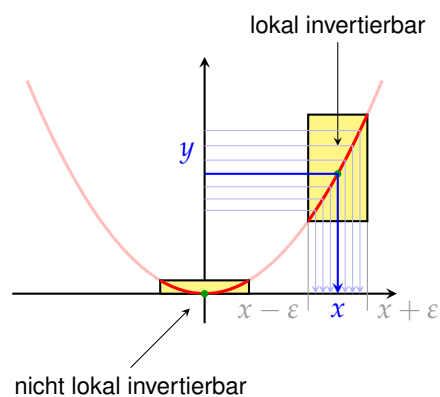
f^{-1} existiert daher nicht *global*.

Für manche x_0 gibt es ein *offenes* Intervall $(x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon)$ über dem $y = f(x)$ eindeutig nach x auflösbar ist.

Wir sagen:

f ist um x_0 **lokal invertierbar**.

Für manche x_0 gibt kein derartiges (noch so kleines) Intervall.



Existenz und Ableitung

1. Für welche x_0 ist f lokal invertierbar?
2. Wie lautet die Ableitung von f^{-1} an der Stelle $y_0 = f(x_0)$.

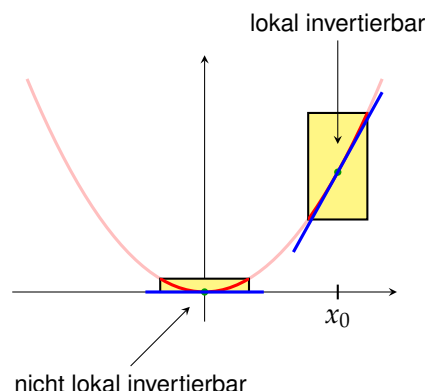
Idee:

Ersetze f durch das Differential:

$$f(x_0 + h) \approx f(x_0) + Df(x_0) \cdot h$$

Daher:

1. $Df(x_0)$ muss invertierbar sein.
2. $D(f^{-1})(y_0) = (Df(x_0))^{-1}$



Satz über inverse Funktionen

Sei $f: D_f \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ eine Funktion und x_0 ein Punkt mit $f'(x_0) \neq 0$.
Dann existiert ein Intervall \mathcal{U} um x_0 , sodass $f|_{\mathcal{U}}$ bijektiv in ein Intervall \mathcal{V} um $y_0 = f(x_0)$ abbildet.
Es existiert daher die inverse Funktion $f^{-1}: \mathcal{V} \rightarrow \mathcal{U}$.
Für die Ableitung gilt:

$$(f^{-1})'(y_0) = (f'(x_0))^{-1}$$

Seien $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $x \mapsto y = f(x) = x^2$ und $x_0 = 3$, $y_0 = f(x_0) = 9$.
Da $f'(x_0) = 6 \neq 0$, ist f um $x_0 = 3$ lokal invertierbar und es gilt

$$(f^{-1})'(9) = \frac{1}{f'(3)} = \frac{1}{6}$$

Für $x_0 = 0$ liefert dieser Satz keine Aussage, da $f'(0) = 0$.

Satz über inverse Funktionen II

Seien $\mathbf{f}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ und \mathbf{x}_0 ein Punkt mit $|D\mathbf{f}(\mathbf{x}_0)| \neq 0$.
Dann existiert ein Rechteck \mathcal{U} um \mathbf{x}_0 , sodass $\mathbf{f}|_{\mathcal{U}}$ bijektiv in ein Rechteck \mathcal{V} um $\mathbf{y}_0 = \mathbf{f}(\mathbf{x}_0)$ abbildet.
Es existiert daher in \mathcal{V} die inverse Funktion $\mathbf{f}^{-1}: \mathcal{V} \rightarrow \mathcal{U}$.
Für die Ableitung gilt:

$$D(\mathbf{f}^{-1})(\mathbf{y}_0) = (D\mathbf{f}(\mathbf{x}_0))^{-1}$$

Die Determinante der Jacobischen Matrix wird auch als
Funktionaldeterminante bezeichnet. Notation:

$$\frac{\partial(f_1, \dots, f_n)}{\partial(x_1, \dots, x_n)} = |D\mathbf{f}(\mathbf{x}_0)|$$

Beispiel

Sei $\mathbf{f}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, $\mathbf{x} \mapsto \mathbf{f}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} x_1^2 - x_2^2 \\ x_1 x_2 \end{pmatrix}$.

Dann gilt:

$$D\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} 2x_1 & -2x_2 \\ x_2 & x_1 \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial(f_1, f_2)}{\partial(x_1, x_2)} = \begin{vmatrix} 2x_1 & -2x_2 \\ x_2 & x_1 \end{vmatrix} = 2x_1^2 + 2x_2^2 \neq 0 \quad \text{für alle } \mathbf{x} \neq 0.$$

\mathbf{f} ist um alle $\mathbf{x}_0 \neq 0$ lokal invertierbar.

$$D(\mathbf{f}^{-1})(\mathbf{f}(1,1)) = (D\mathbf{f}(1,1))^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{2}{4} \\ -\frac{1}{4} & \frac{2}{4} \end{pmatrix}$$

\mathbf{f} ist jedoch nicht bijektiv: $\mathbf{f}(1,1) = \mathbf{f}(-1,-1) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Explizite und implizite Funktion

Der Zusammenhang zwischen zwei Variablen x und y kann gegeben werden durch eine

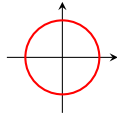
explizite Funktion:

$$y = f(x)$$

Beispiel:

$$y = x^2$$

existiert nicht



implizite Funktion:

$$F(x, y) = 0$$

Beispiel:

$$y - x^2 = 0$$

$$x^2 + y^2 - 1 = 0$$

Fragen:

- Wann kann man eine implizite Funktion (**lokal**) auch als explizite Funktion darstellen?
- Wie lautet die Ableitung von y nach der Variable x ?

Fall: Lineare Funktion

Im Falle einer linearen Funktion

$$F(x, y) = ax + by$$

sind beide Fragen leicht zu beantworten:

$$ax + by = 0 \quad \Rightarrow \quad y = -\frac{a}{b}x \quad (\text{falls } F_y = b \neq 0)$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{a}{b} = -\frac{F_x}{F_y}$$

Fall: Allgemeine Funktion

Sei $F(x, y)$ eine Funktion und (x_0, y_0) ein Punkt mit $F(x_0, y_0) = 0$.

Wenn F nicht linear ist, dann können wir die Ableitung $\frac{dy}{dx}$ im Punkt x_0 berechnen, indem wir die Funktion *lokal* durch das totale Differential von F ersetzen.

$$dF = F_x dx + F_y dy = d0 = 0$$

Daraus erhalten wir

$$\boxed{\frac{dy}{dx} = -\frac{F_x}{F_y}}$$

Beispiel

Gesucht ist die implizite Ableitung $\frac{dy}{dx}$ von

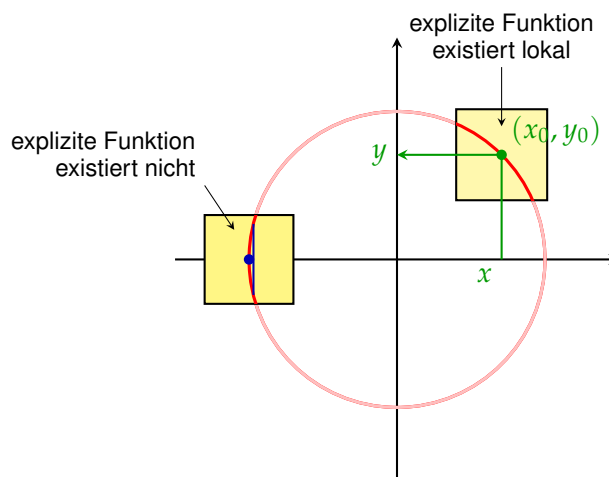
$$F(x, y) = x^2 + y^2 - 1 = 0$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{F_x}{F_y} = -\frac{2x}{2y} = -\frac{x}{y}$$

Wir können auch die Ableitung von x nach der Variable y ausrechnen:

$$\frac{dx}{dy} = -\frac{F_y}{F_x} = -\frac{2y}{2x} = -\frac{y}{x}$$

Lokale Existenz einer expliziten Funktion



$y = f(x)$ existiert lokal, wenn $F_y \neq 0$.

Satz über implizite Funktionen

Sei $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ und sei (x_0, y_0) ein Punkt mit

$$F(x_0, y_0) = 0 \quad \text{und} \quad F_y(x_0, y_0) \neq 0.$$

Dann existiert ein Rechteck um (x_0, y_0) , sodass gilt:

- ▶ $F(x, y) = 0$ hat dort eine eindeutige Lösung $y = f(x)$, und

- ▶
$$\frac{dy}{dx} = -\frac{F_x}{F_y}$$

Sei $F(x, y) = x^2 + y^2 - 8$ und $(x_0, y_0) = (2, 2)$.

Da $F(x_0, y_0) = 0$ und $F_y(x_0, y_0) = 2y_0 = 4 \neq 0$, lässt sich y lokal als

Funktion von x darstellen und $\frac{dy}{dx}(x_0) = -\frac{F_x(x_0, y_0)}{F_y(x_0, y_0)} = -\frac{2x_0}{2y_0} = -1$.

Satz über implizite Funktionen II

Sei $F: \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}$, $(\mathbf{x}, y) \mapsto F(\mathbf{x}, y) = F(x_1, \dots, x_n, y)$, und sei (\mathbf{x}_0, y_0) ein Punkt mit

$$F(\mathbf{x}_0, y_0) = 0 \quad \text{und} \quad F_y(\mathbf{x}_0, y_0) \neq 0.$$

Dann existiert ein Rechteck um (\mathbf{x}_0, y_0) , sodass gilt:

- ▶ $F(\mathbf{x}, y) = 0$ hat dort eine eindeutige Lösung $y = f(\mathbf{x})$, wobei $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, und

- ▶
$$\frac{\partial y}{\partial x_i} = -\frac{F_{x_i}}{F_y}$$

y ist die von uns ausgewählte Variable und muss nicht notwendigerweise an letzter Position stehen.

Beispiel

Gesucht ist $\frac{\partial x_2}{\partial x_3}$ der impliziten Funktion

$$F(x_1, x_2, x_3, x_4) = x_1^2 + x_2 x_3 + x_3^2 - x_3 x_4 - 1 = 0$$

an der Stelle $(x_1, x_2, x_3, x_4) = (1, 0, 1, 1)$.

Da $F(1, 0, 1, 1) = 0$ und $F_{x_2}(1, 0, 1, 1) = 1 \neq 0$ können wir x_2 lokal als Funktion von (x_1, x_3, x_4) darstellen: $x_2 = f(x_1, x_3, x_4)$.

Für die partielle Ableitung nach x_3 erhalten wir

$$\frac{\partial x_2}{\partial x_3} = -\frac{F_{x_3}}{F_{x_2}} = -\frac{x_2 + 2x_3 - x_4}{x_3} = -1$$

An den Stellen $(1, 1, 1, 1)$ und $(1, 1, 0, 1)$ kann der Satz über implizite Funktionen nicht für x_2 angewendet werden:

$$F(1, 1, 1, 1) \neq 0 \text{ und } F_{x_2}(1, 1, 0, 1) = 0.$$

Jacobische Matrix

Sei

$$\mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \begin{pmatrix} F_1(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) \\ \vdots \\ F_m(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) \end{pmatrix} = 0$$

dann heißt

$$\frac{\partial \mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y})}{\partial \mathbf{y}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_1} & \cdots & \frac{\partial F_1}{\partial y_m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial F_m}{\partial y_1} & \cdots & \frac{\partial F_m}{\partial y_m} \end{pmatrix}$$

Jacobische Matrix von $\mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ bezüglich \mathbf{y} .

Analog: $\frac{\partial \mathbf{F}(\mathbf{x}, \mathbf{y})}{\partial \mathbf{x}}$

Satz über implizite Funktionen III

$$\text{Sei } F: \mathbb{R}^{n+m} \rightarrow \mathbb{R}^m, \\ (\mathbf{x}, \mathbf{y}) \mapsto F(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \begin{pmatrix} F_1(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) \\ \vdots \\ F_m(x_1, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m) \end{pmatrix}$$

und sei $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$ ein Punkt mit

$$F(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) = 0 \quad \text{und} \quad \left| \frac{\partial F(\mathbf{x}, \mathbf{y})}{\partial \mathbf{y}} \right| \neq 0 \quad \text{für } (\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0).$$

Dann existiert ein Rechteck um $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0)$, sodass gilt:

- $F(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0$ hat dort eine eindeutige Lösung $\mathbf{y} = \mathbf{f}(\mathbf{x})$, wobei $\mathbf{f}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, und

$$\text{► } \frac{\partial \mathbf{y}}{\partial \mathbf{x}} = - \left(\frac{\partial F}{\partial \mathbf{y}} \right)^{-1} \cdot \left(\frac{\partial F}{\partial \mathbf{x}} \right)$$

Beispiel

$$\text{Sei } F(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \begin{pmatrix} F_1(x_1, x_2, y_1, y_2) \\ F_2(x_1, x_2, y_1, y_2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1^2 + x_2^2 - y_1^2 - y_2^2 + 3 \\ x_1^3 + x_2^3 + y_1^3 + y_2^3 - 11 \end{pmatrix}$$

und $(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0) = (1, 1, 1, 2)$.

$$\frac{\partial F}{\partial \mathbf{x}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x_1} & \frac{\partial F_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial F_2}{\partial x_1} & \frac{\partial F_2}{\partial x_2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x_1 & 2x_2 \\ 3x_1^2 & 3x_2^2 \end{pmatrix} \quad \frac{\partial F}{\partial \mathbf{x}}(1, 1, 1, 2) = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 3 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial F}{\partial \mathbf{y}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial y_1} & \frac{\partial F_1}{\partial y_2} \\ \frac{\partial F_2}{\partial y_1} & \frac{\partial F_2}{\partial y_2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2y_1 & -2y_2 \\ 3y_1^2 & 3y_2^2 \end{pmatrix} \quad \frac{\partial F}{\partial \mathbf{y}}(1, 1, 1, 2) = \begin{pmatrix} -2 & -4 \\ 3 & 12 \end{pmatrix}$$

Da $F(1, 1, 1, 2) = 0$ und $\left| \frac{\partial F(\mathbf{x}, \mathbf{y})}{\partial \mathbf{y}} \right| = -12 \neq 0$ können wir den Satz über implizite Funktionen anwenden und es gilt

$$\frac{\partial \mathbf{y}}{\partial \mathbf{x}} = - \left(\frac{\partial F}{\partial \mathbf{y}} \right)^{-1} \cdot \left(\frac{\partial F}{\partial \mathbf{x}} \right) = - \frac{1}{-12} \begin{pmatrix} 12 & 4 \\ -3 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Zusammenfassung

- Lokale Existenz einer inversen Funktion
- Ableitung einer inversen Funktion
- Explizite und implizite Funktionen
- Lokale explizite Darstellung einer impliziten Funktion
- Ableitung einer impliziten Funktion